

# MODELACIÓN MATEMÁTICA

## *Una introducción al método*

Profesor: Efraín Antonio DOMÍNGUEZ CALLE, Ph.D.

Página Web: <http://mathmodelling.googlepages.com>

e-mail: [e.dominguez@javeriana.edu.co](mailto:e.dominguez@javeriana.edu.co)

## INTRODUCCIÓN A LOS MÉTODOS NUMÉRICOS PARA LA SOLUCIÓN DE ECUACIONES DIFERENCIALES ORDINARIAS

### A) MÉTODO DE EULER

Dada la Ecuación diferencial ordinaria (EDO):

$F(x, y, y') = 0$	(1)
-------------------	-----

donde  $x$  es la variable independiente,  $y$  es la función incógnita y  $y'$  su derivada de primer orden. Si  $y = f(x)$  es la solución de (1) en el intervalo  $[a, b] \in \mathbb{R}$  que satisface la condición inicial (de valor inicial)

$y _{x=a} = y_0$	(2)
------------------	-----

Esta se busca despejando (1) en favor de la derivada  $y' = \frac{dy}{dx}$ , obteniendo:

$\frac{dy}{dx} = f(x, y)$	(3)
---------------------------	-----

Es evidente que:

$dy = f(x, y)dx$	(4)
------------------	-----

Para solucionar (4) se recurre a la sustitución de las diferenciales  $dy$  y  $dx$  por sus respectivos incrementos (diferencias finitas). El diferencial de la variable independiente es considerado identidad de su incremento  $dx = \Delta x$  mientras que el incremento de la función incógnita y su diferencial se relacionan como:

$\Delta y = A\Delta x + \alpha(\Delta x)\Delta x$	(5)
---	-----

Siendo  $dy = A\Delta x$ , es decir la diferencial de la función incógnita corresponde a la parte lineal del incremento. La porción restante del incremento está dada por una función no lineal del tipo  $\alpha(\Delta x)$ , que tiende a cero a medida que  $\Delta x \rightarrow 0$ . Por lo anterior durante el reemplazo del incremento de la función incógnita por su incremento (en forma de diferencia finita) se debe validar  $\Delta x \rightarrow 0$ .

Al realizar la sustitución de diferenciales por incrementos en (4) se obtiene que:

$\Delta y = f(x, y)\Delta x + \eta_i$	(6)
---------------------------------------	-----

Donde  $\eta_i$  es un error residual que representa la precisión con que la diferencia finita aproxima al diferencial.

Para obtener el algoritmo de cálculo del método de Euler, representando el incremento  $\Delta y$  con la diferencia finita  $\Delta y = y_{i+1} - y_i$ , se resuelve (6) a favor de  $y_{i+1}$  de modo que la ecuación de un paso para estimar la función incógnita en el nodo  $i+1$  es:

$y_{i+1} = y_i + f(x, y)\Delta x + \eta_i$	(7)
--	-----

Para establecer la magnitud del error  $\eta_i$  en el método de Euler la función incógnita  $y$  se aproxima en el intervalo  $[a, b] \in R$  a través de series de Taylor de la forma:

$y_{i+1} = y_i + y' \Delta x + \frac{y''}{2!} \Delta x^2 + \dots + \frac{y^{(p)}}{p!} \Delta x^p + \eta(\Delta x^{p+1})$	(8)
--	-----

Aquí  $y' = f(x, y)$  (véase ecuación 3), lo que indica que el algoritmo propuesto por Euler (véase ecuación 7) es una serie de Taylor que desprecia los miembros con derivadas mayores a la de primer orden, lo que define su primer orden de precisión.

#### Ejercicio 1:

Dada la ecuación diferencial ordinaria

$\frac{dy}{dx} = x^3$	(9)
-----------------------	-----

con condición inicial

$y_{x=1} = \frac{1}{4}$	(10)
-------------------------	------

encontrar su solución numérica en el intervalo  $x \in [1, 12]$  aplicando el método de Euler.

#### Solución:

El **primer paso** consiste en discretizar el intervalo continuo  $x \in [1, 12]$  para definir una grilla de nodos indexados con la letra  $i$  ( $i = \{1..n\}, n \in I$ ) en los que se evaluará la función incógnita  $y$ . El valor de  $x$  en el nodo  $i$  será función del valor de  $i$  y del incremento  $\Delta x$ .

$x_i = (i - 1) * \Delta x + x_0; x_0 = a$ dado $x \in [a, b]$	(11)
---	------

El **segundo paso** establece el algoritmo de Euler que corresponde al problema diferencial (9) y (10).

$\frac{dy}{dx} = x^3$ $dy = x^3 dx$ <p style="text-align: center;"><i>se sustituyen diferenciales por incrementos</i></p> $\Delta y = x^3 \Delta x + \eta_i$ <p style="text-align: center;"><i>se sustituyen incrementos por diferencias finitas</i></p> $y_{i+1} - y_i = x^3 \Delta x + \eta_i$ $y_{i+1} = y_i + (x_i^3) \Delta x + \eta_i;$ $\eta_i \rightarrow 0 \text{ si } \Delta x \rightarrow 0 \Rightarrow y_{i+1} = y_i + (x_i^3) \Delta x$	(12)
--	------

El **tercer paso** consiste en definir  $\Delta x$  y evaluar, de acuerdo con la ecuación final en (12),  $y_{i+1}$  para los nodos  $i = \{1..n\}, n \in I$ , utilizando la condición de valor inicial (10). La solución analítica para el problema diferencial (9) y (10) se deduce por separación de variables:

$\frac{dy}{dx} = x^3;$ $\int dy = \int x^3 dx;$ $y = \frac{x^4}{4} + C.$	(13)
--	------

Utilizando distintos valores para los incrementos  $\Delta x$  (2.5, 2.0, 1.5, 1.0, 0.5, 0.1 por ejemplo) se puede evaluar el efecto de este en la precisión de la solución para el problema diferencial (9) y (10). Los resultados para cada  $\Delta x$  y la solución analítica se presentan en la gráfica 1.

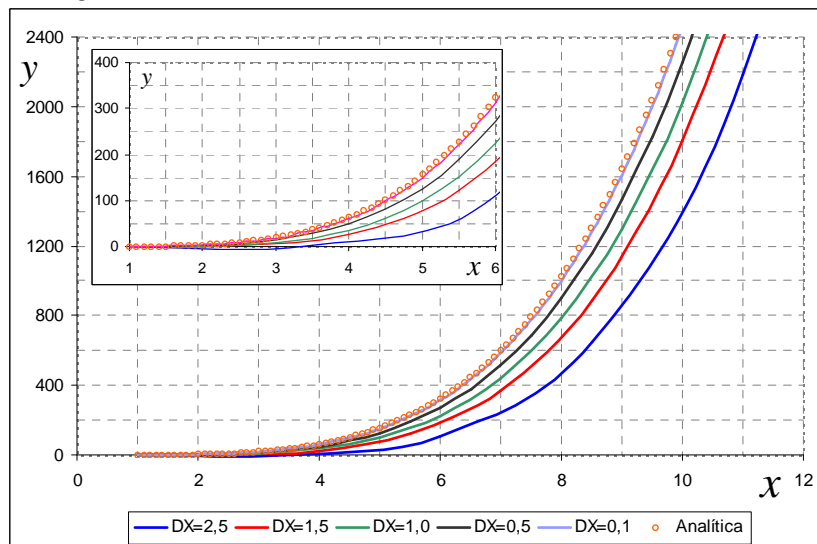


Figura 1. Resultados del método de Euler con diferentes valores para  $\Delta x$ .

Véase también hoja de Excel en <http://mathmodelling.googlepages.com/Tallerenclase1-MtododeEuler.xls>